# 在 Qemu-mini2440 模拟器中调试 RT-Thread

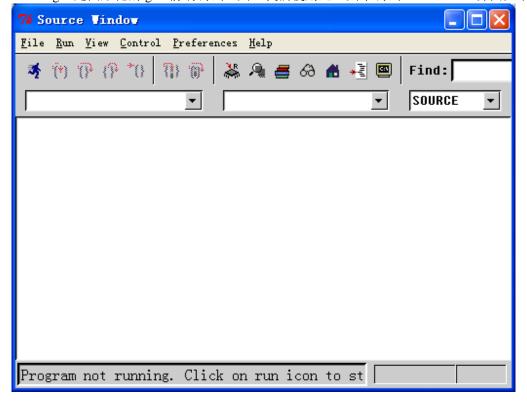
#### 一、概述

本文档描述了如何使用 Qemu-mini2440 模拟器的 GDB 功能来调试 RT-Thread/GUI 的详细步骤。

阅读此文档前请确定您已经能够在 Qemu-mini2440 模拟器运行过 RT-Thread/GUI。否则请阅读《在 Qemu-mini2440 模拟器中运行 RT-Thread 说明手册.pdf》。

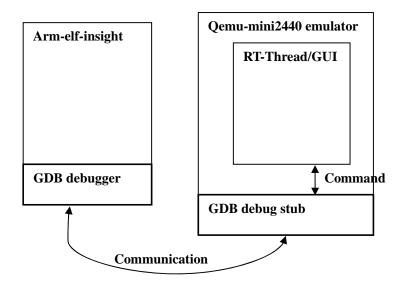
### 二、 工具准备

Arm-elf-insight 是图形化的 gdb 前端调试工具,我们使用此工具来调试 RT-Thread,界面如下。



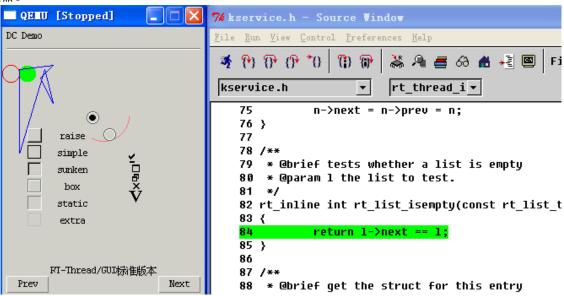
#### 三、 调试原理

下图为调试原理示意图。



### 四、 调试界面

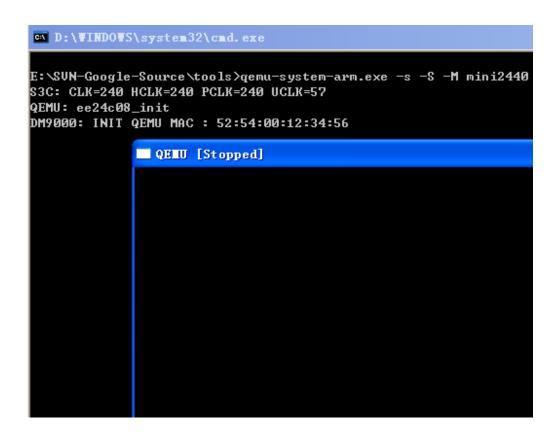
调试界面如下,左边为运行在 Qemu-mini2440 模拟器下的 RT-Thread/GUI,右边为 Arm-elf-insight 调试器。





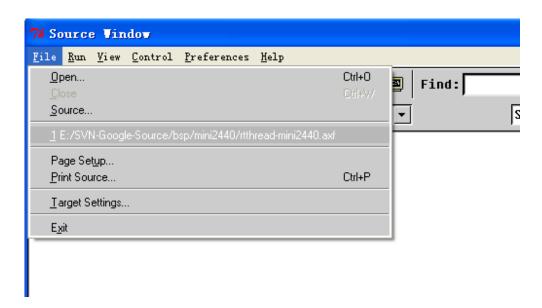
### 五、 调试步骤

- (一) 获取 RT-Thread 源码,编译生成 rtthread-mini2440.axf
- (二) 进入 Tools 目录,双击 run-mini2440-sdcard-debug.bat 批处理文件,出现如下界面





# (三) 运行 Arm-elf-insight,打开 rtthread-mini2440.axf 文件

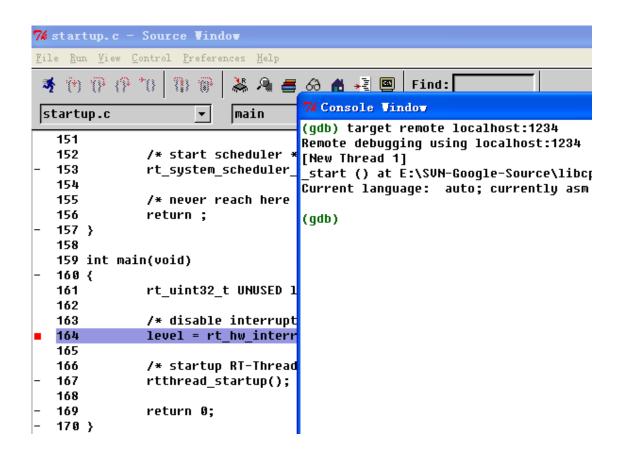


#### (四) 设置断点

```
🌠 startup. c – Source Vindov
<u>File Run View Control Preferences Help</u>
 🕌 🚇 🥃 🚳 🧥 📲 團
                                                  Fin
                                            •
startup.c
                     •
                          main
  151
  152
              /* start scheduler */
  153
              rt_system_scheduler_start();
  154
  155
              /* never reach here */
  156
              return ;
  157 }
  158
  159 int main(void)
  160 {
  161
              rt_uint32_t UNUSED level;
  162
               /* disable interrupt first */
  163
  164
               level = rt hw interrupt disable();
  165
  166
               /* startup RT-Thread RTOS */
              rtthread_startup();
  167
  168
```

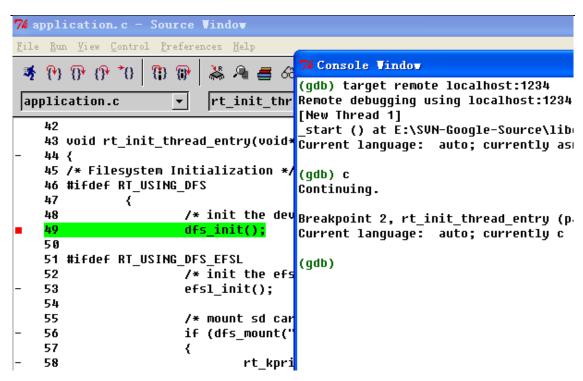


### (五) 打开命令行控制台, View->Console

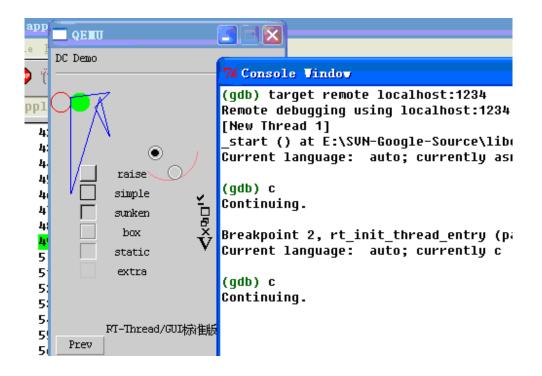


(六) 在控制台 Console 中输入 target remote localhost:1234 命令,等待 gdb stub 连接。连接成功后,输入 c 命令,开始运行程序





(七) 更多调试功能,如查看寄存器信息,内存信息,堆栈回溯信息等,请查阅 gdb 和 insight 相关文档





## RT-Thread 相关建议或技术支持



RT-Thread 官方网站论坛: RT-Thread 英文网站及 SVN 源代码服务器: 阿莫综合电子网站 RT-Thread 专版:

http://www.rt-thread.org/phpbb
http://rt-thread.googlecode.com
http://www.ourdev.cn/bbs/bbs\_list.jsp?bbs\_id=3066

免责申明:本文档中描述的工具或资料部分来源于互联网.本文档不承担任何由于版权所引起的 争议和法律责任。